

一般生长曲线模型中的简单投影预测

袁权龙

(贵州大学理学院, 贵州 贵阳 550025)

摘要: 考虑一般生长曲线模型 $Y = XBZ + \varepsilon$ (其中, $E(\text{Vec}(\varepsilon)) = 0$, $V(\text{Vec}(\varepsilon)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma$), 该模型的预测问题就是利用已观察值矩阵 Y 预测未观察值矩阵 $Y_0 = X_0 B Z_0 + \varepsilon_0$. 作者研究了预测的最优性, 对任一线性可预测变量 $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$, 它的简单预测被定义为 $\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \text{Vec}'(A) (Z_0' \otimes X_0) [(Z \otimes X') T^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') T^{-1} \text{Vec}(Y)$ (其中 $T = \Delta \otimes \Sigma + (Z' Z \otimes X X')$); 得到了 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 为 θ 的最优线性无偏预测的充要条件, 并研究了 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 关于协方差阵的稳健性, 推广了 Bolfarine H 等的有关结果.

关键词: 生长曲线模型; 简单投影预测; 稳健性; 最优预测

中图分类号: O212.4

文献标识码: A

The simple projection predictor in the general growth curve model

YUAN Quan-long

(College of Science, Guizhou University, Guiyang, Guizhou 550025, China)

Abstract Considering the general growth curve model $Y = XBZ + \varepsilon$ where $E(\text{Vec}(\varepsilon)) = 0$, $V(\text{Vec}(\varepsilon)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma$, the unknown observation matrix $Y_0 = X_0 B Z_0 + \varepsilon_0$ is predicted using the known observation matrix Y . As to optimal predictor on others' studies, for arbitrary linear predictable variable $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$, its SPP is then defined by $\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \text{Vec}'(A) (Z_0' \otimes X_0) [(Z \otimes X') T^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') T^{-1} \text{Vec}(Y)$, where $T = \Delta \otimes \Sigma + (Z' Z \otimes X X')$. A number of necessary and sufficient conditions where $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ is also the best linear unbiased predictor are obtained, and the robustness of the $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ on the covariance matrix is investigated, and thus the relevant results drawn Bolfarine H *et al* are widely used.

Keywords growth curve model; simple projection predictor; robustness; optimal predictor

考虑一般生长曲线模型^[1-4]:

$$M_1: \begin{cases} Y = XBZ + \varepsilon \\ E(\text{Vec}(\varepsilon)) = 0 \\ V(\text{Vec}(\varepsilon)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma \end{cases} \quad (1)$$

其中: Y 为 $n \times q$ 的随机观察阵, ε 为 $n \times q$ 的随机误差阵, X 和 Z 分别为 $n \times p$ 和 $k \times q$ 的已知设计阵, B 为 $p \times k$ 的未知参数阵, Δ 和 Σ 分别为已知的 q 阶和 n 阶对称非负定矩阵, σ 为未知参数且 $\sigma^2 > 0$. $\text{Vec}(\varepsilon)$ 为把 ε 按列拉直得到的一系列向量, $\Delta \otimes \Sigma$ 表示 Δ 与 Σ 的 Kronecker 乘积, $E(\cdot)$ 和 $V(\cdot)$ 分别表示随机向量的期望和协方差阵.

模型 (1) 的预测问题就是利用已观察值矩阵 Y 预测未观察值矩阵 Y_0 , 这里 Y_0 满足:

收稿日期: 2005-11-28

作者简介: 袁权龙 (1980-), 男, 硕士, 讲师.

基金项目: 国家自然科学基金资助项目 (10101006)

$$M_0: \begin{cases} Y_0 = X_0 B Z_0 + \varepsilon_0 \\ E(\text{Vec}(\varepsilon_0)) = 0 \\ V(\text{Vec}(\varepsilon_0)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma_0 \\ E(\text{Vec}(\varepsilon)\text{Vec}'(\varepsilon_0)) = \sigma^2 \Delta \otimes V \end{cases} \quad (2)$$

其中: X_0 和 Z_0 分别为 $m \times p$ 和 $k \times q$ 的已知矩阵, Σ_0 为已知的 m 阶对称非负定矩阵, ε_0 为 $m \times q$ 的随机误差阵, V 为 $n \times m$ 的已知矩阵.

文献 [5] 研究了具有任意秩的多元线性模型, 定义了简单投影预测 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$, 得到了 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 为线性可预测变量的最优线性无偏预测的充要条件, 并研究了 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 关于协方差阵的稳健性, 而本文的研究推广了文献 [5] 中的有关结果.

在应用上, 通常要预测 Y_0 的线性函数 $\theta(Y_0)$. 对于线性可预测变量 $\theta = \text{tr}(A'Y_0)$ (其中 A 为 $m \times q$ 的已知矩阵, $\text{tr}(\cdot)$ 表示矩阵的迹), 其最优线性无偏预测为:

$$\hat{\theta}_{\text{BLUP}} = \text{tr}(F'Y)^{[4]}$$

其中, F 满足 $\text{Vec}(F) = (T^- - T^- (Z' \otimes X)Q^- (Z \otimes X')T^-) (\Delta \otimes V)\text{Vec}(A) + T^- (Z' \otimes X)Q^- (Z_0 \otimes X'_0)\text{Vec}(A)$, $T = \Delta \otimes \Sigma + (Z'Z \otimes XX')$, $Q = (Z \otimes X')T^- (Z' \otimes X)$, 这里 T^- 表示 T 的任一广义逆.

Bolfarine H 等强调预测必须具有简洁而直观的形式^[1], 最简洁、直观的预测是简单投影预测 (SPP), 线性可预测变量 $\theta = \text{tr}(A'Y_0)$, 它的简单投影预测为:

$$\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \text{Vec}'(A) (Z'_0 \otimes X_0)Q^- (Z \otimes X')T^- \text{Vec}(Y) \quad (3)$$

1 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 的最优预测条件

在模型 (1) 下考虑 $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 为最优线性无偏预测的条件.

引理 1^[4] 对于模型 (1), $\text{tr}(A'Y_0)$ 为线性可预测变量, 当且仅当 $(Z_0 \otimes X'_0)\text{Vec}(A) \in \mu(Z \otimes X')$

其中, $\mu(A)$ 表示由矩阵 A 的列向量生成的线性子空间.

引理 2 $P(\mu(Y) \subset \mu(\Sigma; X)) = 1$

证明 由文献 [3] 中的引理 4 1, 有 $P(\text{Vec}(Y) \in \mu(\Delta \otimes \Sigma; Z' \otimes X)) = 1$ 因为 $\mu(\Delta \otimes \Sigma; Z' \otimes X) \subset \mu(I \otimes \Sigma; I \otimes X)$, 所以, $P(\text{Vec}(Y) \in \mu(I \otimes \Sigma; I \otimes X)) = 1$ 这等价于 $P(\mu(Y) \subset (\Sigma; X)) = 1$.

引理 2 表明, 在几乎处处意义下, $\hat{\theta}_{\text{SPP}}$ 与 T^- 的选择无关.

定理 1 对于线性模型 (1), 设 $\theta = \text{tr}(A'Y_0)$ 为线性可预测变量, 则:

$$P(\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \hat{\theta}_{\text{BLUP}}) = 1$$

当且仅当 $\mu((\Delta \otimes V)\text{Vec}(A)) \subset \mu(Z' \otimes X)$.

证明 $\hat{\theta}_{\text{BLUP}} = [\text{Vec}'(A) (\Delta \otimes V') (T^- - T^- (Z' \otimes X)Q^- (Z \otimes X')T^-) + \text{Vec}'(A) (Z'_0 \otimes X_0)Q^- (Z \otimes X')T^-] \text{Vec}(Y)$. 由式 (3) 可得, $P(\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \hat{\theta}_{\text{BLUP}}) = 1$ 当且仅当

$$\text{Vec}'(A) (\Delta \otimes V') (T^- - T^- (Z' \otimes X)Q^- (Z \otimes X')T^-) (\Delta \otimes \Sigma) = 0$$

$\text{Vec}'(A) (\Delta \otimes V') [I - T^- (Z' \otimes X)Q^- (Z \otimes X')] = 0$ 这等价于:

$$(\Delta \otimes \bar{V})\text{Vec}(A) = (Z' \otimes X)Q^- (Z \otimes X')T^- (\Delta \otimes V)\text{Vec}(A)$$

即: $\mu((\Delta \otimes V)\text{Vec}(A)) \subset \mu(Z' \otimes X)$

上述定理表明, $P(\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \hat{\theta}_{\text{BLUP}}) = 1$ 的充要条件只与矩阵 Σ 有关, 而与 Σ_0 无关.

推论 1 在定理 1 的假设下, 若 ε 与 ε_0 不相关, 即 $V = 0$ 则 $P(\hat{\theta}_{\text{SPP}} = \hat{\theta}_{\text{BLUP}}) = 1$

推论 2 在定理 1 的假设下, $\Sigma > 0$ 和 $\Delta > 0$ 且 $\mu((\Delta \otimes V)\text{Vec}(A)) \subset \mu(Z' \otimes X)$, 则 θ 的唯一最优线性无偏预测为:

$$\hat{\theta}_{BLUP} = \text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) [(Z \Delta^{-1} Z')^{-1} Z \Delta^{-1} \otimes (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1}] \text{Vec}(Y)$$

2 $\hat{\theta}_{SPP}$ 关于协方差矩阵的稳健性

考虑 2 个多元线性模型:

$$d_i: Y = XBZ + \varepsilon_i \quad (i = 1, 2)$$

其中: $E(\text{Vec}(\varepsilon_i)) = 0$, $V(\text{Vec}(\varepsilon_1)) = \sigma^2 \Delta \otimes I$, $V(\text{Vec}(\varepsilon_2)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma$ (这里 $\Delta > 0$).

要预测 $Y_0 = X_0 B Z_0 + \varepsilon_0$, $E(\text{Vec}(\varepsilon_0)) = 0$, $V(\text{Vec}(\varepsilon_0)) = \sigma^2 \Delta \otimes \Sigma_0$, $E(\text{Vec}(\varepsilon_i) \text{Vec}'(\varepsilon_0)) = \sigma^2 \Delta \otimes V_i$ (其中 $i = 1, 2$), 设 $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$ 为线性可预测变量, $\hat{\theta}_{SPP_i}$ 为 θ 在模型 d_i 中的简单投影预测, 即:

$$\hat{\theta}_{SPP_1} = \text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) [(Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} \text{Vec}(Y)$$

$$\hat{\theta}_{SPP_2} = \text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) Q^- (Z \otimes X') T^- \text{Vec}(Y)$$

假设模型 d_1 是所选用的模型, 而真正的模型为 d_2 , 这里研究 $\hat{\theta}_{SPP_1}$ 也是 θ 在模型 d_2 下的简单投影预测的条件.

定理 2 设 $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$ 为线性可预测变量, 则 $P(\hat{\theta}_{SPP_1} = \hat{\theta}_{SPP_2}) = 1$ 当且仅当

$$\text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) \{ [(Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} T - Q^- (Z \otimes X') \} = 0$$

证明 由 $\hat{\theta}_{SPP_i}$ 的表达式 ($i = 1, 2$) 可知, $P(\hat{\theta}_{SPP_1} = \hat{\theta}_{SPP_2}) = 1$ 当且仅当

$$\text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) \{ [(Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} - Q^- (Z \otimes X') T^- \} (\Delta \otimes \Sigma) = 0 \quad (4)$$

由于 $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$ 为线性可预测变量, 故 $(Z_0 \otimes X'_0) \text{Vec}(A) \in \mu(Z \otimes X')$. 所以可化为:

$$\text{Vec}'(A)(Z'_0 \otimes X_0) \{ [(Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} (Z' \otimes X)]^{-1} (Z \otimes X') (\Delta \otimes I)^{-1} T - Q^- (Z \otimes X') \} = 0$$

可见, 该定理得证.

推论 3 若 $(Z' (Z \Delta^{-1} Z')^{-1} Z \Delta^{-1} \otimes P_X) T = T (\Delta^{-1} Z' (Z \Delta^{-1} Z')^{-1} Z \otimes P_X)$, 则对一切线性可预测变量 $\theta = \text{tr}(A' Y_0)$, 都有:

$$P(\hat{\theta}_{SPP_1} = \hat{\theta}_{SPP_2}) = 1$$

其中: $P_X = X(X'X)^- X'$.

参考文献:

[1] Bolfarine H, Rodrigues J. On the simple projection predictor in finite populations[J]. Aust Jour Statist, 1988, 30: 338-341.

[2] Bolfarine H, Zacks S, Elian S N, et al. Optimal prediction of the finite populations regression coefficient[J]. Sankhya B, 1994, 56: 1-10.

[3] 王松桂. 线性模型的理论及其应用[M]. 合肥: 安徽教育出版社, 1987.

[4] 喻胜华. 一般生长曲线模型中的最优预测[J]. 中南大学学报: 自然科学版, 2004(10): 280-284.

[5] 喻胜华, 何灿芝. 任意秩多元线性模型中的简单投影预测[J]. 中南工业大学学报: 自然科学版, 2002, 33(4): 438-440.